

Physikalische Chemie II 18.10.2018

Wiederholung von Donnerstag 16.10.18 Freitag

→ Bewegungsfunktion 1dim. $x(t)$ 3dim. $\vec{r}(t)$

Kraftfunktion F_x \vec{F}

Kinetische Energie $T = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$ $T = \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)$

Potenitielle Energie $W = \int_{x_1}^{x_2} F dx \equiv V(x_2) - V(x_1)$ $V(x, y, z)$

Konservative Systeme: (Idealisierte Systeme) → 1. Def. $E_{\text{ges}} = \overbrace{T + V}^{\text{const.}}$ } Äqu.?
2. Def. $\vec{F} = -\text{grad } V$

Äquivalenz? (1dim)

$F_x = -\frac{dV}{dx}$ F_x wird durch die Newtonsche Bewegungsgleichung ersetzt.

$m\ddot{x} = m \frac{d\dot{x}}{dt} = -\frac{dV}{dx}$

$-\int \frac{dV}{dx} = m \int \frac{dx}{dt} d\dot{x}$

$-V(x) + C = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$

const = C = $\frac{1}{2} m \dot{x}^2 + V(x)$

Beispiel:

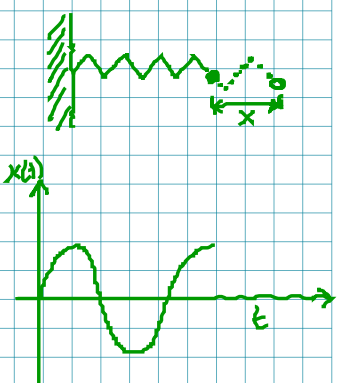
→ Dehnung einer Feder (ideale Feder ~ konservatives System)

$F = m\ddot{x}$

$-kx = m\ddot{x}$

Lösung $x(t) = A \sin \sqrt{\frac{k}{m}} t = A \sin \omega t$ $\sqrt{\frac{k}{m}} = \omega$

Amplitude Kreisfrequenz $\omega = 2\pi \nu$



The diagram shows a mass-spring system with a spring attached to a wall and a mass at the end. The displacement x is indicated. Below it is a graph of displacement x(t) versus time t, showing a sinusoidal wave.

Wiederholung von Donnerstag 18.10.18

Freitag

→ Bewegungsfunktion 1dim 3dim.
 $x(t)$ $\vec{r}(t)$

Kraftfunktion F_x \vec{F}

Kinetische Energie $T = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$ $T = \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)$

Potentielle Energie $W = \int_{x_0}^x F dx \cong V(x) - V(x_0)$ $V(x, y, z)$

Konservative Systeme (Idealisierte Systeme) :
 → 1. Def.: $E_{ges} = \overbrace{T + V}^{const.}$
 2. Def.: $\vec{F} = -grad V$ } Äqu?

Äquivalenz? (1dim)

$$F_x = - \frac{dV}{dx}$$

F_x wird durch die Newtonsche Bewegungsgleichung ersetzt.

$$m\ddot{x} = m \frac{d\dot{x}}{dt} = - \frac{dV}{dx}$$

$$- \int \frac{dV}{dx} = m \int \underbrace{\frac{dx}{dt}}_{\dot{x}} d\dot{x}$$

$$-V(x) + C = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$$

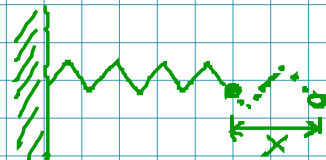
$$const. = C = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + V(x)$$

Beispiel

→ Dehnung einer Feder (ideale Feder ~ konservatives System)

$$F = m\ddot{x}$$

$$-kx = m\ddot{x}$$



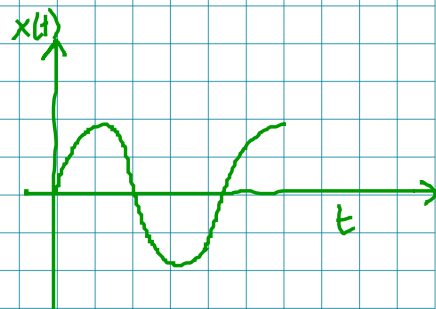
Lösung

$$x(t) = A \sin \sqrt{\frac{k}{m}} t = A \sin \omega t$$

Amplitude

Kreisfrequenz $\omega = 2\pi \nu$

$$\sqrt{\frac{k}{m}} = \omega$$



Potentielle Energie?

Ideale Feder. $F_x = -\frac{dV(x)}{dx}$

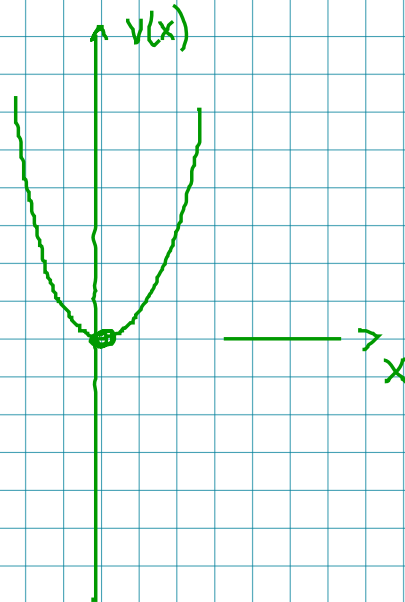
$$-k \cdot x = -\frac{dV(x)}{dx}$$

$$\int dV(x) = k \int x dx$$

$$V(x) = \frac{1}{2} k x^2 + C$$

für $V(0) = 0 \rightarrow C = 0$

$$V(x) = \frac{1}{2} k x^2$$



Gesamtenergie?

$$E_{\text{ges}} = T + V \quad (\text{zeitunabhängig!})$$

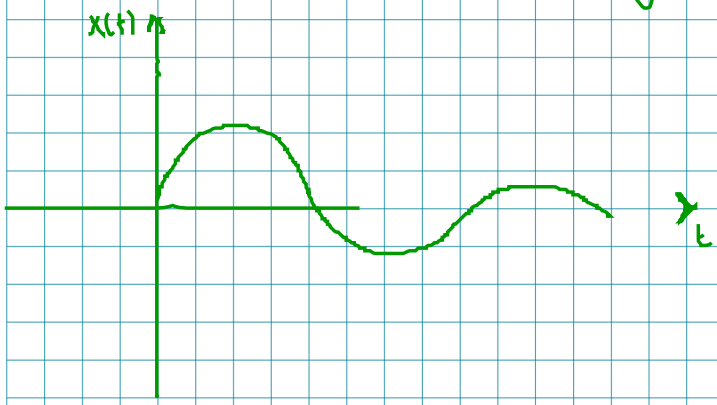
$$T = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 = \frac{1}{2} m A^2 \frac{k}{m} \cos^2 \sqrt{\frac{k}{m}} t \quad (\text{kinetische Energie})$$

$$V = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} k A^2 \sin^2 \sqrt{\frac{k}{m}} t \quad (\text{Potentielle Energie})$$

$$T + V = \frac{1}{2} k A^2 \underbrace{\left(\cos^2 \sqrt{\frac{k}{m}} t + \sin^2 \sqrt{\frac{k}{m}} t \right)}_1$$

$$E_{\text{ges}} = T + V = \frac{1}{2} k A^2$$

Reale Feder (nicht konservatives System)



$$F = -R\dot{x} \quad (\text{Dämpfungs Kraft})$$

$R = \text{Dämpfungs Koeffizient}$

$$m\ddot{x} = -kx - R\dot{x} \rightarrow E_{\text{ges}} = T + V + Q$$

1.4 Allgemeine Koordinaten (generalisiert)

Vollständige Beschreibung System N Teilchen

zur Zeit t_0 in kartes. Koordinaten

3N Ortskoord.: $x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots, x_n, y_n, z_n$

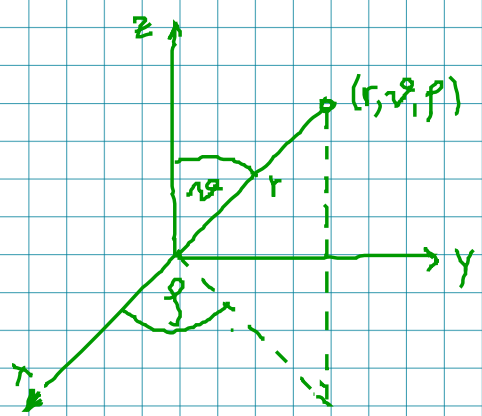
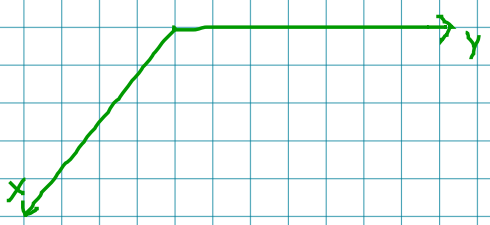
3N Geschwindigkeit: $\dot{x}_1, \dot{y}_1, \dot{z}_1, \dot{x}_2, \dot{y}_2, \dot{z}_2, \dots, \dot{x}_n, \dot{y}_n, \dot{z}_n$

6N Angaben
+
Bewegungsgleichung } Zustand zur Zeit t

3N allg. Koord.: q_1, q_2, \dots, q_{3N}

$z = n$

$\sigma(x, y, z)$



3N allg. Geschw.: $\dot{q}_1, \dot{q}_2, \dots, \dot{q}_{3N} \quad \left(\dot{q} \equiv \frac{dq}{dt} \right)$

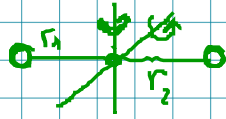
In Bedingungen \rightarrow 3N - m allg Koord

3N - m " Geschw

zu 1.4. Allgemeine Koordinaten

Beispiel 2 atomiges Molekül (H_2, O_2, \dots)

Rotation, Bindungsachse starr



$$r_1 = r_2 = \text{const.}$$

$3N - 2 = 4$ allgemeine Koordinaten: $r_1, \varphi_1; r_2, \varphi_2$

$3N - 2 = 4$ allgemeine Geschw.: $\dot{r}_1, \dot{\varphi}_1; \dot{r}_2, \dot{\varphi}_2$

Übungsaufgabe:

3 Teilchen auf einer Kugeloberfläche, Anzahl Koord.?

- a) 18 b) 15 **c) 12**

1.5 Hamilton-Funktion und Hamilton-Bewegungsgleichung (konservative Systeme)

$$H \equiv E_{\text{ges}}$$

$$H(p, q) = \frac{p^2}{2m} + \overbrace{\frac{1}{2} k q^2}^{V(q)}$$

$$T(p) = \frac{p^2}{2m} = \frac{(mv)^2}{2m} = \frac{1}{2} m v^2$$

Bewegungsgleichung

$$\frac{\partial H}{\partial p_i} = \dot{q}_i \quad ; \quad \frac{\partial H}{\partial q_i} = -\dot{p}_i$$

zu 1.5 Hamilton-Funktion und Lagrange-Bewegungsgleichung

Beispiel Harmonische Schwingung (1. dim.)

$$T = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 = \frac{p_x^2}{2m}$$

$$V = \frac{1}{2} k x^2$$

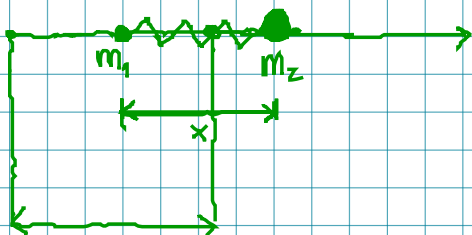
$$H = T + V = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k x^2 = \frac{p_x^2}{2m} + \frac{1}{2} k x^2$$

$$\frac{\partial H}{\partial p_x} = \frac{p_x}{m} = \dot{x} \quad p = m \dot{x} \quad \dot{p} = m \ddot{x}$$

$$\frac{\partial H}{\partial x} = kx = -F_x = -\dot{p}_x = -m \ddot{x}$$

$$\boxed{m \ddot{x} = -kx}$$

1.6 Bew. Massenzentrums u. innerer Bewegung



X = koord. Massenzentrum

$$X = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2}{m_1 + m_2}$$

$$x = x_2 - x_1$$

$$Y = \frac{m_1 y_1 + m_2 y_2}{m_1 + m_2}$$

$$y = y_2 - y_1$$

$$Z = \frac{m_1 z_1 + m_2 z_2}{m_1 + m_2}$$

$$z = z_2 - z_1$$

Kinetische Energie: $T = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) (X^2 + Y^2 + Z^2) + \frac{1}{2} \underbrace{\frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}}_{\text{reduzierte Masse } \mu} (x^2 + y^2 + z^2)$